

TEP-237 Robótica, automática y visión por computador (GRAV)



Lineas de investigación:

- Control de la interacción física en robots manipuladores.
- Fusión sensorial.
- Visión por computador aplicada a la inspección de la calidad.
- Aplicación del control automático a la elaiotecnia y olivicultura.
- Automatización industrial y de servicios (inmótica).
- Desarrollo y aplicación de sensores avanzados: narices electrónicas, lenguas electrónicas.

Responsable:

- Dr. Javier Gámez García
- jggarcia [arroba] ujaen [punto] es

Enlaces de interés:

- <http://grav.ujaen.es>
- <https://www.ujaen.es/investigacion-y-transferencia/grupos-de-investigacion/grupo-de-robotica-automatica-y-vision-por-computador-grav>