

## Adaptación al máster en Ingeniería Mecatrónica y Robótica por la Universidad de Jaén para estudiantes del plan 2017

El proceso de adaptación de los estudiantes del actual Máster Universitario de Ingeniería Mecatrónica al nuevo Máster Universitario de Ingeniería Mecatrónica y Robótica se realizará a requerimiento de los propios estudiantes, procurando que no exista perjuicio para los mismos, y velando siempre por el cumplimiento del objetivo de alcanzar las competencias profesionales y los contenidos, las competencias y las destrezas y habilidades adquiridas en las asignaturas previas y las previstas en las asignaturas del nuevo plan de estudios . Para ello se aplicará la siguiente tabla de equivalencias para la adaptación de asignaturas:

Código	Asignatura plan 2017	ECTS	Asignatura plan 2025	Carácter	ECTS
77312005	Cinemática y dinámica de sistemas mecatrónicos	4	Cinemática y dinámica de sistemas mecatrónicos	OB	3
77312004	Comportamiento mecánico de los materiales	4	Comportamiento mecánico de los materiales	OB	3
77312013	Control de sistemas mecatrónicos y automatización	4	Control de sistemas mecatrónicos y automatización	OB	3
77312006	Diseño de elementos y actuadores mecánicos	4	Diseño de elementos y actuadores mecánicos	OB	3
77312002	Diseño gráfico y modelado de piezas y componentes 3D	4	Diseño gráfico y modelado de piezas y componentes 3D	OB	3
77312001	Diseño y desarrollo de nuevos productos	4	Diseño y desarrollo de nuevos productos	OB	3
77312011	Diseño y programación de sistemas embebidos	4	Diseño y programación de sistemas embebidos	OB	3
77312003	Fabricación asistida de elementos mecánicos	4	Fabricación asistida de elementos mecánicos	OB	3
77312012	Gestión de proyectos y desarrollo de aplicaciones software	4	Gestión de proyectos y desarrollo de aplicaciones software	OB	3
77312009	Integración electrónica	4	Integración electrónica	OB	3

77312007	Microfluídica: aplicación a la fabricación de nanofibras y nanotubos	4	Microfluídica: aplicación a la fabricación de nanofibras y nanotubos	OB	3
77312008	Modelado y control de máquinas eléctricas	4	Modelado y control de máquinas eléctricas	OB	3
77312014	Nuevos sensores aplicados a la mecatrónica	4	Nuevos sensores aplicados a la mecatrónica	OB	3
77315001	Prácticas de empresa I	9	Prácticas de empresa I	OB	9
77315002	Prácticas de empresa II	9	Prácticas de empresa II	OB	9
77312015	Sistemas robóticos	4	Sistemas robóticos	OB	3
77312010	Telecomunicaciones y telemonitorización	4	Telecomunicaciones y telemonitorización	OB	3